2019年度夏季実習3日目

生化学反応系の数理モデル-パラメータフィッティング-

東京大学 理学系研究科 黒田研大野 聡

今日使うファイル類は

http://kurodalab.bs.s.u-tokyo.ac.jp/class/Summer/2019/Day3/に置いてあります(テキストエンコーディングはSJIS)

今日の流れ

http://kurodalab.bs.s.u-tokyo.ac.jp/class/Summer/2019/Day3/

I. 講義

- introduction
- 1. 細胞運命決定機構とRas, Rap1
- 2.パラメータ推定
- 3. 最適化

Ⅲ. 課題

- 1. Ras, Rap1のODEモデルを作成
- 2. 1つ or 2つの未知パラメータを推定
- 3. 4つの未知パラメータをEPで推定

「課題」「発展課題」ができたらTAのチェックを受けてください。
14:30までに終了したい場合は「発展課題」まで終わらせてください。
14:30以降に終了する場合は「課題」まで終わらせてください。
終わったら、授業の途中で帰っても構いません。

I. 講義

- 0. introduction
- 1. 細胞運命決定機構とRas, Rap1
- 2. パラメータ推定
- 3. 最適化

前回の復習

生化学反応を常微分方程式(ODE)で記述



数値計算で解く(数値積分)



解(反応系の振る舞い)の解析

そもそも、なぜモデルを作るの?

現象を定量的に理解したい

観測データの再現には、どのパラメータが重要?

予測したい

• 面白い現象を見るには、どんな実験条件が適切?

実験で確かめるのが困難なことを知りたい

コスト・技術・倫理などの問題で、そもそも 実験できないことを知りたい

モデルを使ったシミュレーション

反応式



モデル(数式)



数値シミュレーション

$$[A] + [B] \stackrel{k_f}{\rightleftharpoons} [AB]$$

$$\frac{d[AB]}{dt} = k_f[A][B] - k_b[AB]$$

モデル=構造+パラメータ(定性的) (定量的)

モデルさえ決まってしまえば

様々な条件下での振る舞いが シミュレーション可能!

⇒解析、実験デザインに有用

構造は既知とする。 パラメータはどうやって決める?

パラメータの決め方

- 文献・データベースを参照
 - → 実験条件がばらばら。使って大丈夫?
- (速度定数などを)実験的に測る
 - → 手間がかかる。そもそも測定できる?

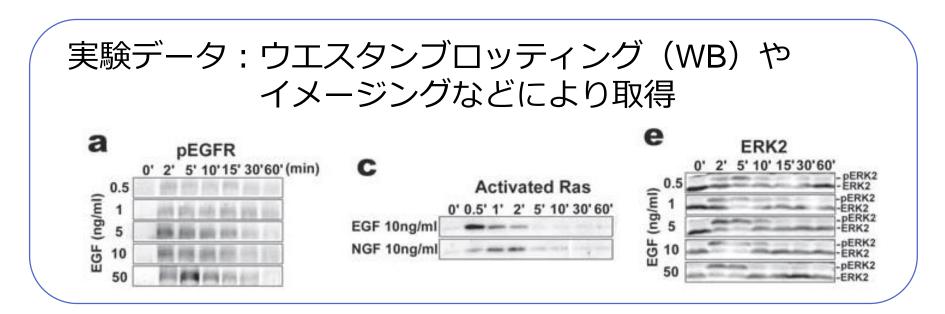
そもそもモデルとは、現実の系を簡略化したもの。 真の速度定数がわかっていても、そのモデルで現象を 再現できるとは限らない。

では、パラメータはどうやって決めるか?

パラメータは、再現したい現象とモデルに 依存して決まる。

例:

細胞を刺激することで測定された 各シグナル分子の時間波形を再現するモデルが欲しい

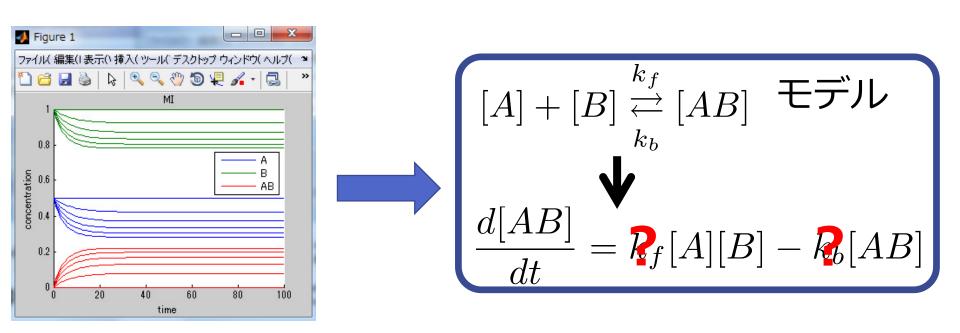


モデルの構造を決定

➡ このモデルで実験データを再現するパラメータを推定

今日のテーマ

シグナル分子活性の経時変化のデータから、 生化学反応の速度パラメータを推定する

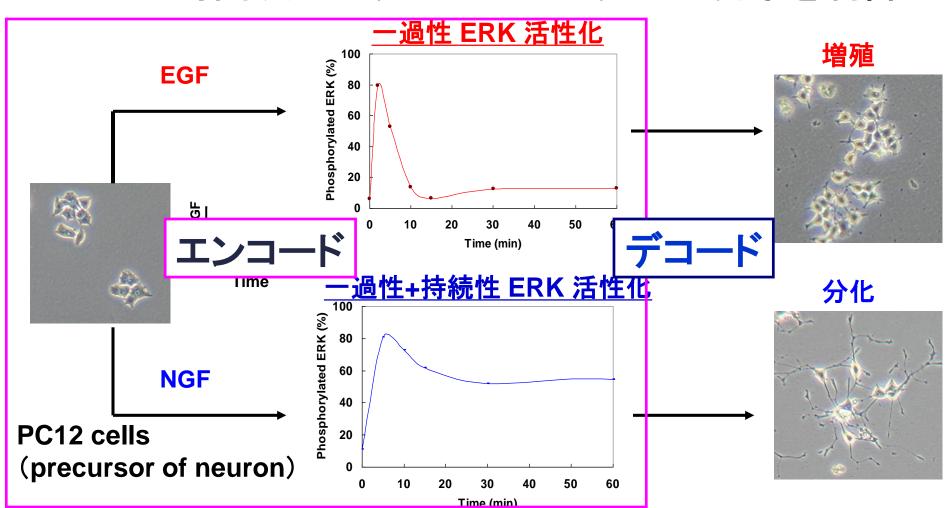


1. 講義

- 0. introduction
- 1. 細胞運命決定機構とRas, Rap1
- 2. パラメータ推定
- 3. 最適化

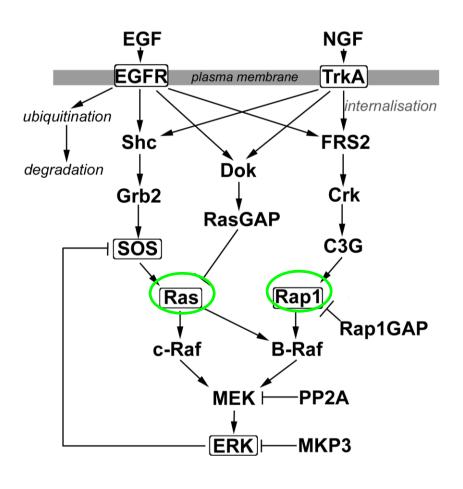
細胞運命決定機構:増殖と分化のスイッチ

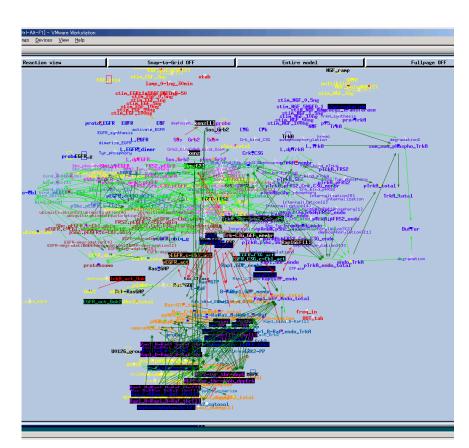
ERKの時間波形が異なるだけで異なる現象を制御



Ras経路とRap1経路の生化学反応モデル

Erkのシグナル伝達経路

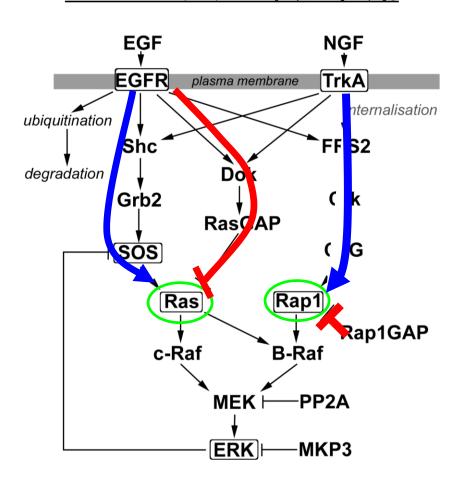




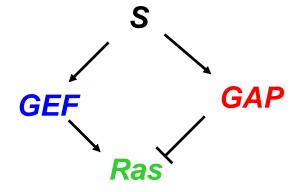
変数・パラメータが多すぎる! どの作用が大事なの?

モデルの簡略化

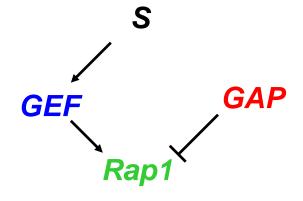
Erkのシグナル伝達経路



シンプルRasモデル

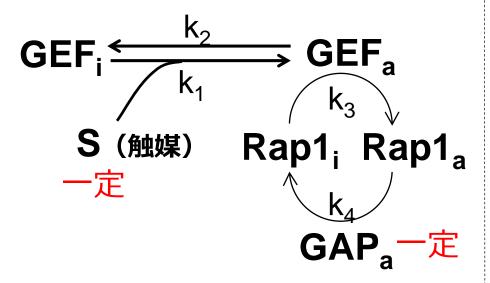


シンプルRap1モデル



シンプルRap1モデルとシンプルRasモデル

シンプルRap1モデル

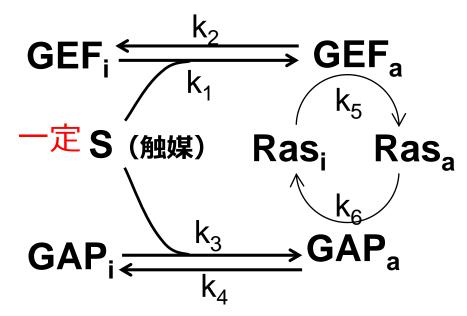


不活性型と活性型の総和は保存

$$GEF_i + GEF_a = 1$$

 $GAP_i + GAP_a = 1$
 $Rap_i + Rap_a = 1$

シンプルRasモデル



不活性型と活性型の総和は保存

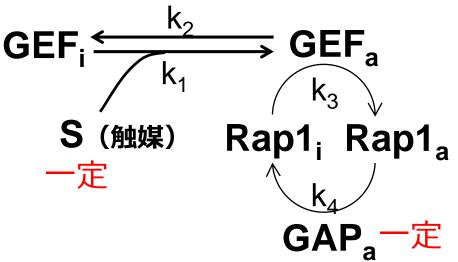
$$GEFi + GEFa = 1$$

$$GAPi + GAPa = 1$$

$$Rasi + Rasa = 1$$

シンプルRap1モデルとシンプルRasモデル

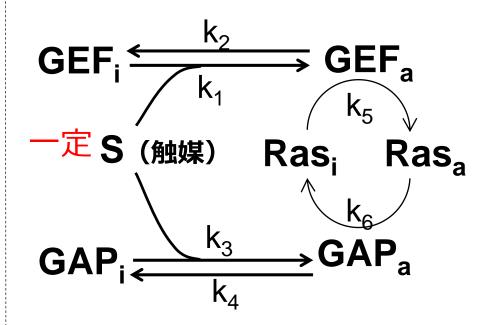
シンプルRap1モデル



反応式は、

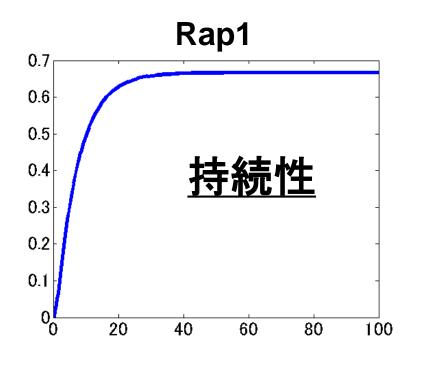
$$GEF_i + S \xrightarrow{k_1} GEF_a + S$$
 $GEF_a \xrightarrow{k_2} GEF_i$
 $Rap1_i + GEF_a \xrightarrow{k_3} Rap1_a + GEF_a$
... のように書ける。

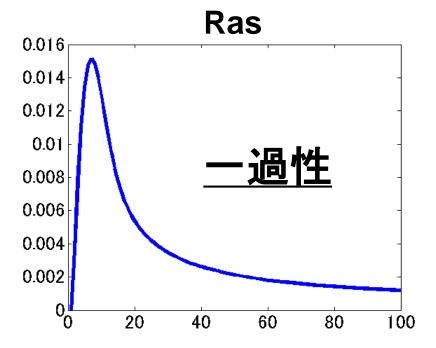
シンプルRasモデル



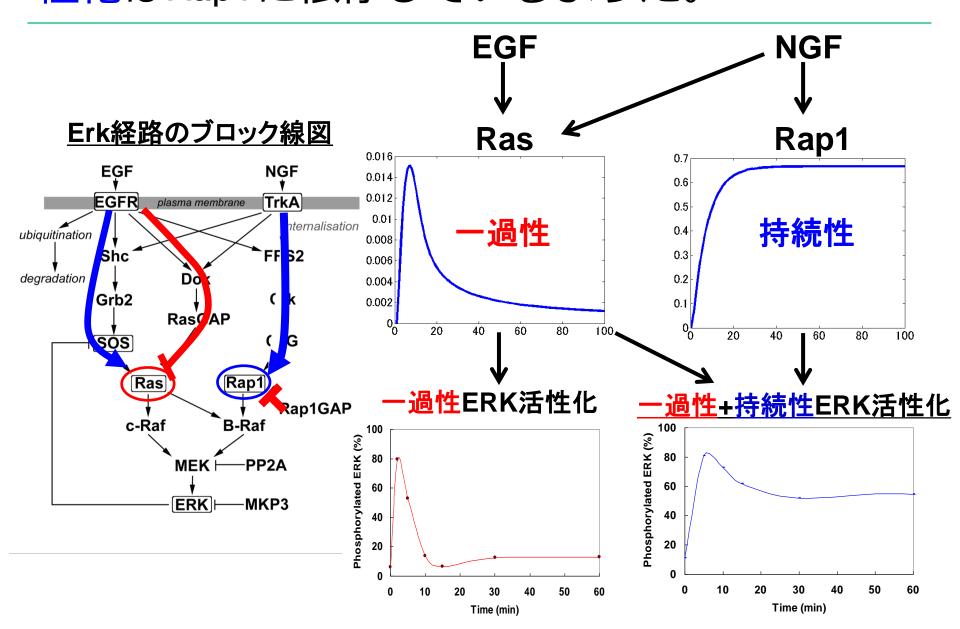
課題1では実際にモデルを 作ってシミュレーションを 実行してもらいます。

RapとRasの応答の違い





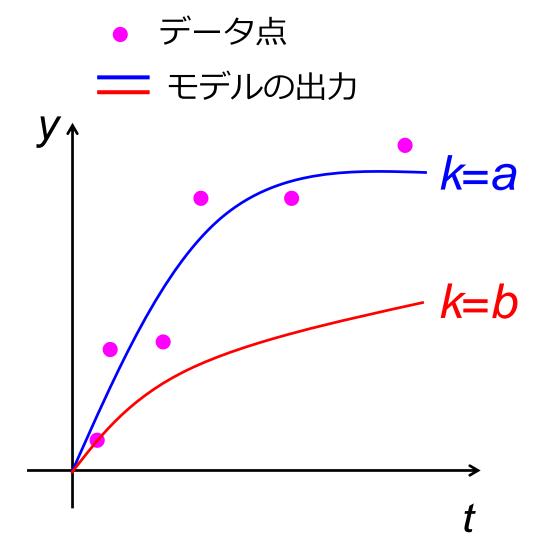
ERKの一過性活性化はRasに、ERKの持続性活性化はRap1に依存しているようだ。



I. 講義

- 0. introduction
- 1. 細胞運命決定機構とRas, Rap1
- 2. パラメータ推定
- 3. 最適化

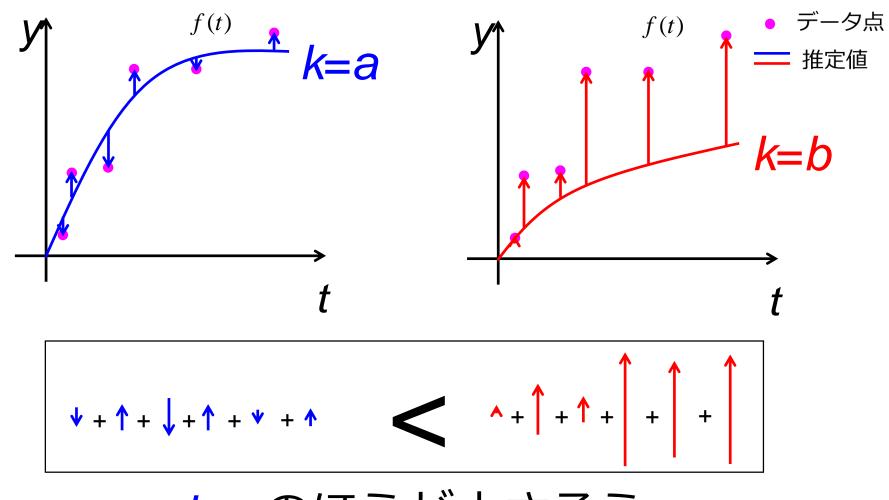
パラメータの決め方



*k=aとk=b*のうち、 どちらがよい パラメータか?

客観的かつ定量的に 議論するには どうすればよいか?

パラメータの決め方



k=aのほうがよさそう

客観的かつ定量的な指標→評価関数

評価関数の例:残差二乗和

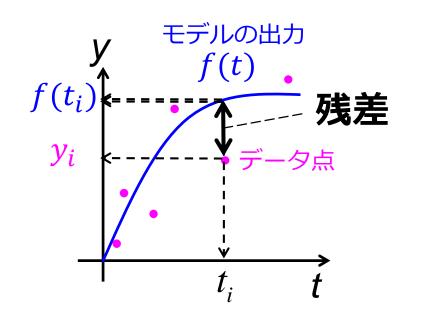
〇残差 $y_i - f(\mathbf{k}, t_i)$ データ点 モデルの出力 (実験値) (推定値)

k: パラメータ、t: 時間 モデルの出力(シミュレーションで得られ る分子の時間波形)と,データ点の差

データ点の数

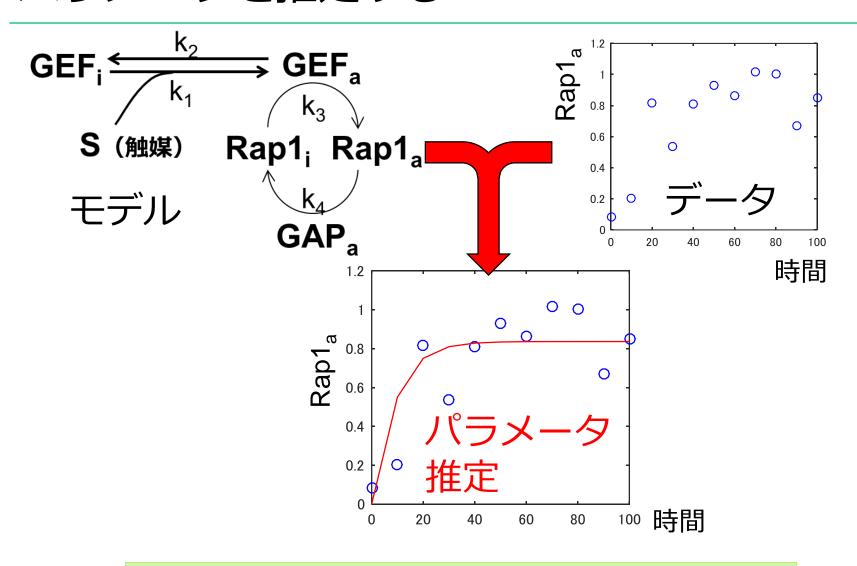
○残差二乗和

$$\varepsilon^2 = \sum_{i=1}^{N} (y_i - f(\mathbf{k}, t_i))^2$$
 ユークリッド距離に相当



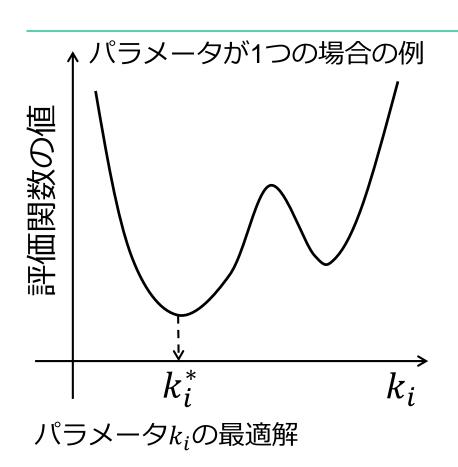
残差二乗和を評価関数として, 最小にするようにパラメータを 決める方法を**最小二乗法**という.

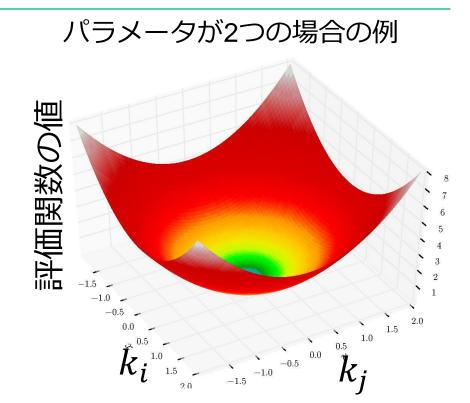
モデルとデータから、最小二乗法により パラメータを推定する



課題2で実際にパラメータ推定を行います。

評価関数の景観 (landscape)

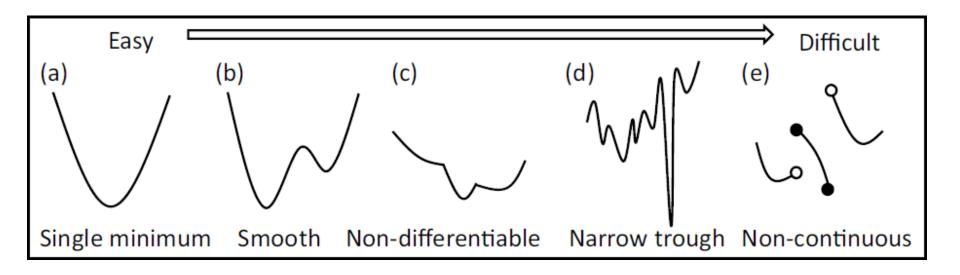




評価関数の景観は、モデルの構造・データ・ 推定するパラメータに依存して決まる。

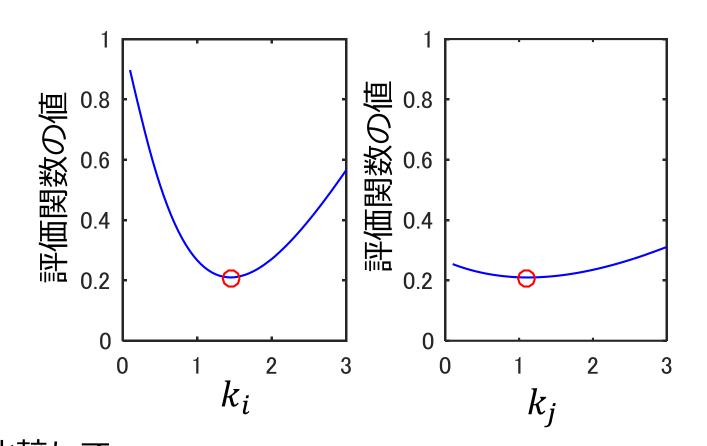
評価関数の景観と最適化の難しさ

右のものほど最適化が難しい



K. Hoki and T. Kaneko, "Large-Scale Optimization for Evaluation Functions with Minimax Search", Journal of Artificial Intelligence Research (JAIR), 2014, Volume 49, pages 527-568

パラメータによって評価関数の景観が異なる



 k_i と比較して... k_j の変化に対する評価関数の値の変化は小さい $\Rightarrow k_i$ の推定値は、誤差の影響を受けやすく、信頼性が低い

1. 講義

- 0. introduction
- 1. 細胞運命決定機構とRas, Rap1
- 2. パラメータ推定
- 3. 最適化

パラメータの数が多いと推定が大変...

- パラメータの数が少ない

 → for loopでしらみつぶし (力まかせ探索)
 パラメータ数が多い

 → しらみつぶしに探すのは難しい
- 単純に, パラメータの数だけ for loopを回すと…?
 → (パラメータ候補の数) (パラメータ数): 膨大な回数

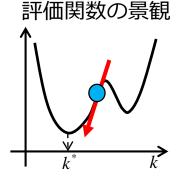
どうやってデータをよく再現する (評価関数の値が小さい) パラメータを探すか?

最適化手法を使って評価関数の値を最小化

変数が連続値をとる場合について

勾配 (微分)を用いた最適化

- 最急降下法
- 共役勾配法
- ニュートン法
- 信頼領域法
- など



局所的な最適化に向いている。 収束性や収束速度など理論も進 んでいる。

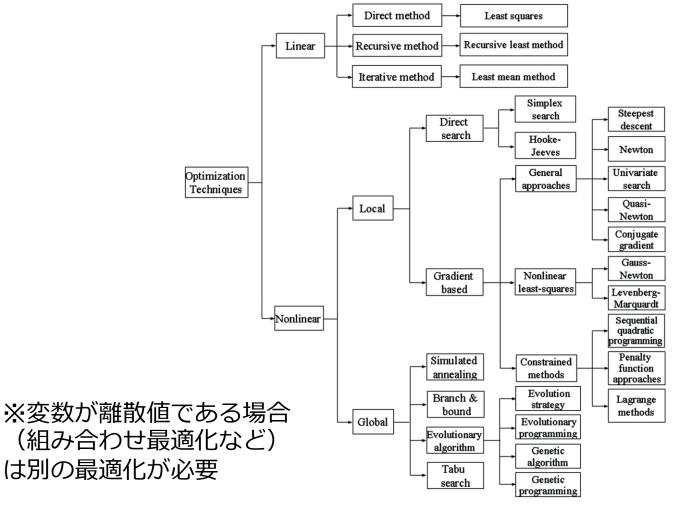
確率を用いた最適化

- Nelder-Mead法
- シミュレーテッドアニーリング (SA)
- タブー探索
- 遺伝的アルゴリズム (GA)
- 進化的プログラミング (EP)
- 粒子群最適化 (PSO)
- ・など

大域的な最適化に向いている。ただし、得られた解の最適性は保証されない。

参考:もう少し細かい最適化の分類

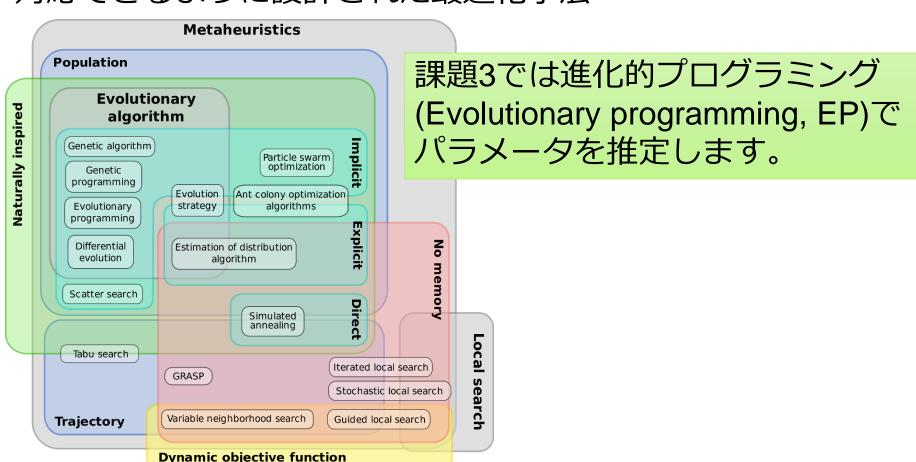
変数が連続値をとる場合について



Wang, and Ma, Supervisory and Optimal Control of Building HVAC Systems: A Review, HVAC&R RESEARCH, 14(1), 2007

メタヒューリスティクスの最適化

特定の問題に限定されず、どのような問題に対しても汎用的に 対応できるように設計された最適化手法



Evolutionary programming(EP, 進化的計算)

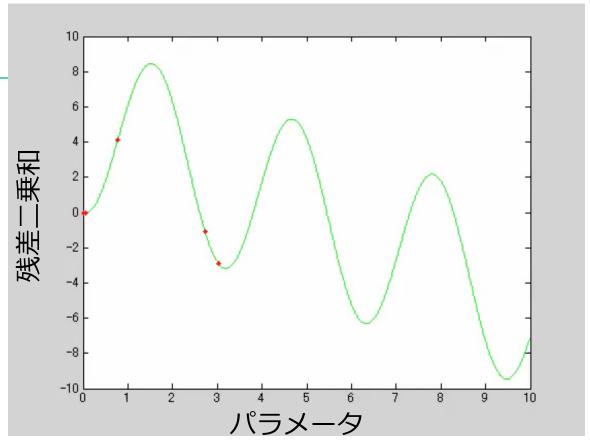
- 最適化アルゴリズムの一種
- 生物学における自然淘汰を模して作られている
- メタヒューリスティック((ある程度)汎用性のある経験的な)

○大雑把な説明

- 1) パラメータを個体とみなして,最初にN個の個体がある
- 2) 各個体が子をつくる. 各子には確率的な変異が入る \Rightarrow 2 N個体
- 3) 残差二乗和が小さいパラメータ → 優れている個体 → 生き残る 残差二乗和が大きいパラメータ → 劣っている個体 → 淘汰 → 個体数をN個にする.
- 4) 2)と3)を十分長く繰り返す
- 5) 最終的に最も優れた個体を、パラメータとして採用

EPのムービー

パラメータ数:1 個体数(N): 5



- 1) パラメータを個体とみなして,最初にN個の個体がある
- 2) 各個体が子をつくる. 各子には確率的な変異が入る \Rightarrow 2 N個体
- 3) 残差二乗和を小さいパラメータ → 優れている個体 → 生き残る 残差二乗和が大きいパラメータ → 劣っている個体 → 淘汰 → 個体数をN個にする.
- 4) 2)と3)を十分長く繰り返す
- 5) 最終的に最も優れた個体を、パラメータとして採用

もう少し詳細なEPの説明

- 1. 乱数を初期値として, N 個の個体(解の候補)を生成する.
- 2. 個体のそれぞれのコピーをつくる.
- 3. 2.で作った各コピーに正規乱数を加える. (変異)
- 4. 3.の操作で作られた新しい N 個の個体と,元の個体を混ぜた 2N 個の各個体に対してスコアを求める.スコアは以下のように決める.
 - a. スコアを決める対象の個体を除いて、2N個体の集団から無作為にq 個体を選ぶ.
 - b. 選んだ q 個体のうち, スコアを決める対象の個体より評価 関数の値(RSSなど)が悪い個体(最小二乗法の場合は, 対 象の個体よりRSSの値が大きい個体)の数をその個体のスコ アとする.
- 5. スコアの下位 N 個の個体を削除する. (淘汰)
- 6. 終了条件を満たすまで2. ~7. (1世代に相当)の操作を繰り返す.
- 7. 残った中で最も評価関数の値が良い個体を"解"とする.
 - ※EPには, バリエーションがいくつか存在する.

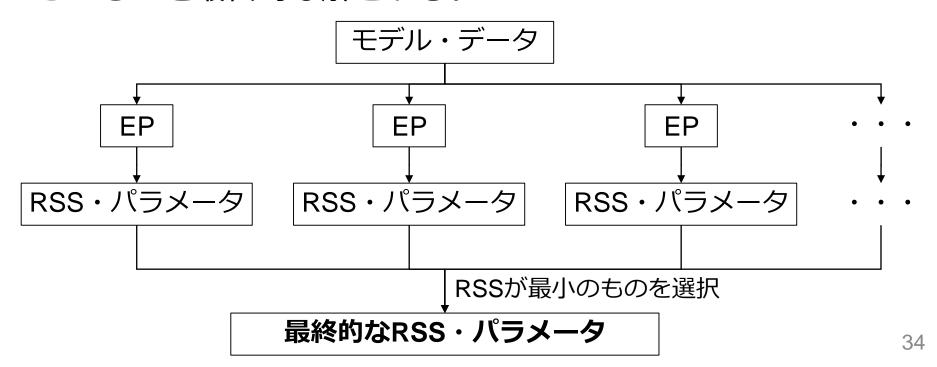
EPは複数回実行する

EPでは乱数を用いる

・初期値生成、個体生成時の変異

そのため、EPは実行するたびに結果が異なる。

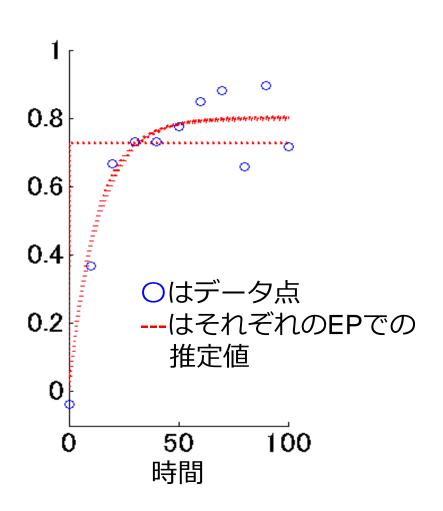
そこで、複数回EPを実行して、その中で最も残差二乗和が小さいものを最終的な解とする。

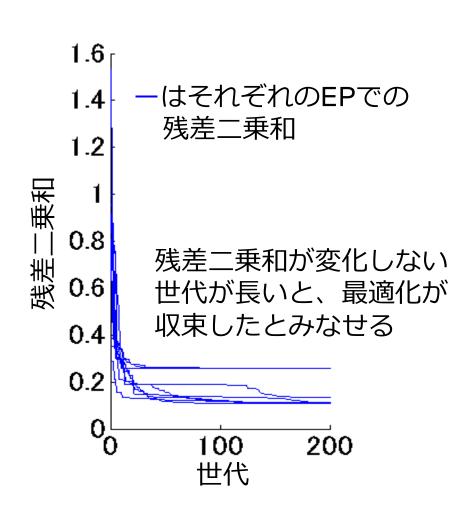


EPを実行したときに着目すること

フィッティングは妥当か?

最適化の世代は収束に十分か?





注意点

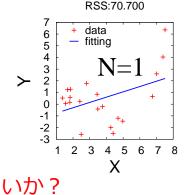
今回は, どのデータにどのモデルを使うかは予めわかっていた。 しかし, 現実的にそのようなことは, 文献などからその系に ついて信頼性の高い情報がある場合に限られる。

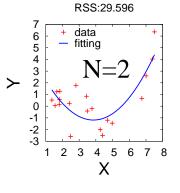
データからモデルを決めるには,別の手法が必要(交差検証、情報量規準に基づく選択など)。

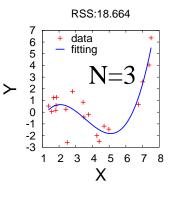
例:多項式フィッティング

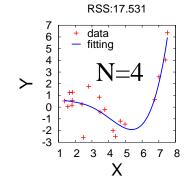
$$\hat{y}_i = \sum_{k=0}^{N} a_k x_i^k$$

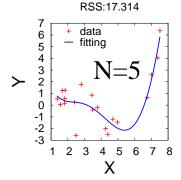
次数Nが大きいほどRSSは小さいが Nが大きいのが良いモデルと言ってよいか?

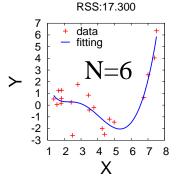


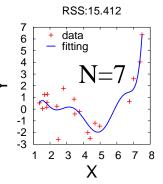












パラメータを推定して、(やっと) モデルができた。 その次は?

⇒次回の講義でモデルを使った 様々なシミュレーションをします。